

# MÉTODOS VARIACIONAIS EM GEOMETRIA

Liana Mara Ferreira Martins (bolsista do PIBIC/CNPq), Paulo Alexandre Araújo Sousa (Orientador, Departamento de Matemática - UFPI)

## 1 Introdução

O cálculo das variações é uma área da matemática que consiste em buscar máximos e mínimos (ou, mais geralmente, extremos relativos) de funções contínuas definidas sobre algum espaço de funções. Constitue uma generalização do cálculo elementar de máximos e mínimos de funções reais de uma variável. Funcionais podem, por exemplo, ser formados por integrais envolvendo uma função incógnita e suas derivadas. O interesse está em funções extremas - aquelas que fazem o funcional atingir um valor máximo ou mínimo - ou de funções fixas - aquelas onde a taxa de variação do funcional é precisamente zero.

## 2 Metodologia

O desenvolvimento das atividades deu-se com a aluna estudando a teoria envolvida em artigos e livros das áreas de geometria e de cálculo das variações. Ocorreram encontros semanais, com o intuito de aprofundamento teórico e aprendizado de técnicas que auxiliaram na resolução dos problemas geométricos propostos, em que a bolsista fez exposições do que pesquisou e foi arguida sobre os temas estudados. A Internet foi usada para a pesquisa de trabalhos desenvolvidos em grandes centros de pesquisa.

Dentre as técnicas de cálculos das variações que foram estudadas, para resolvermos problemas geométricos, destacamos:

- equações de Euler-Lagrange: equações de segunda ordem que fornecem condições necessárias para minimização de um dado funcional;
- equações de Hamilton: equações de primeira ordem equivalentes às equações de Euler-Lagrange;
- ingredientes básicos para utilização de métodos topológicos (tipo minimax) para minimização de funcionais.

## 3 Resultados e Discussão

Neste trabalho foi feito um estudo minucioso de algumas técnicas de cálculo das variações, dentre as quais destacamos as Equações de Euler-Lagrange:

**Lema 1** (Euler-Lagrange). *Seja  $y \in \mathcal{A}_{(A,B)} = \{y : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} : y \in \mathcal{C}^1, y(0) = A \text{ e } y(1) = B\}$  um extremo para o funcional  $\mathcal{J}(y)$ . Então  $y$  satisfaz a equação de Euler-Lagrange*

$$\frac{d}{dx} \mathcal{L}_{y'} = \mathcal{L}_y,$$

onde  $\mathcal{L}$  denota a Lagrangiana de  $\mathcal{J}$ .

Posteriormente, as técnicas estudadas foram aplicadas na resolução de alguns problemas geométricos, por exemplo:

**Problema 1** (Superfície de revolução de área mínima). *Considere o conjunto  $\mathcal{A}_{(A,B)} = \{\alpha : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2 : \alpha \in \mathcal{C}^1, \alpha(0) = A \text{ e } \alpha(1) = B\}$ . Dada uma  $y = y(x) \in \mathcal{A}_{(A,B)}$  que não intersecta o eixo  $x$ , ou seja  $y(x) > 0$ , denotaremos por  $S^2$  a superfície gerada pela rotação da curva  $y = y(x)$  em torno do eixo  $x$  de um ângulo de  $2\pi$ . Qual de tais curvas gera a superfície que possui área mínima ?*

**Apoio:** UFPI, CNPq.

**Palavras-Chave:** Equações de Euler-Lagrange, Superfície Mínima.

## Referências

- [1] Alencar, H. e Walcy, S. - *Geometria das Curvas Planas*. XV Escola de Geometria Diferencial, 2008.
- [2] do Carmo, M.P. - *Geometria das Curvas e Superfícies*. Textos Universitários - SBM, 2005.
- [3] Gelfand, I.M. and Fomin, S.V. - *Calculus of Variations*. Editora Dover, 2000.
- [4] Guggenheimer, H.W. - *Differential Geometry*. Editora Dover, 2007.
- [5] Lima, E.L. - *Curso de Análise Vol. 2*. Projeto Euclides - IMPA, 2004.
- [6] Tenenblat, K. - *Introdução à Geometria Diferencial*. Editora Blucher, 2008.
- [7] Weinstock, R. - *Calculus of Variations*. Editora Dover, 2006.